АННОТАЦИЯ ДОКУМЕНТА

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО ОБРАЗОВАНИЯ ПО УЧЕБНОМУ ПРЕДМЕТУ «РОБОТОТЕХНИКА» для кадет 5-10 классов на 2022/2023 учебный год

Составители программы: педагоги дополнительного образования П.А. Трофимов, О.Н. Чурносова, А.В. Юденко,

А.В. Прилепина

T	1. Пояснительная записка
Направленность	Дополнительная образовательная программа технической направленности. Общеразвивающая
программы	программа
Новизна, актуальность программы	Образовательная робототехника — это инструмент, закладывающий прочные основы системного мышления, интеграции информатики, математики, физики, черчения, технологии, естественных наук с научно-техническим творчеством. Внедрение технологий образовательной робототехники в учебный процесс способствует формированию личностных, регулятивных, коммуникативных и познавательных универсальных учебных действий, являющихся важной составляющей ФГОС. Рабочая программа дополнительного образования по направлению «Робототехника» Оренбургского президентского кадетского училища составлена на основании следующих нормативноправовых документов: • федерального закона от 29 декабря 2012 года №273 — ФЗ «Об образовании в Российской Федерации» с изменениями и дополнениями;
	• санитарно-эпидемиологических правил и нормативов СанПиН 2.4.2. №2821-10, «Санитарно- эпидемиологические требования к условиям и организации обучения в общеобразовательных учреждениях» (зарегистрированы в Минюсте России 03 марта 2011 года);
	• концепции долгосрочного социально-экономического развития Российской Федерации на период до 2020 года, утвержденной постановлением Правительства Российской Федерации от 17 ноября 2008 года № 1662-р.;
	• распоряжения Правительства Российской Федерации от 07.09.2010г. №1507-р «О реализации национальной образовательной инициативы «Наша новая школа»;
	 концепции развития дополнительного образования детей, утвержденной Распоряжением Правительства Российской Федерации от 4 сентября 2014 г. № 1726-р.;
	 федерального государственного образовательного стандарта основного общего и среднего общего образования; требований к планируемым результатам освоения основной образовательной программы ос-
	новного общего и среднего общего образования; • основной образовательной программы основного общего и среднего образования;
	 письма Минобрнауки России «О внеурочной деятельности и реализации дополнительных общеобразовательных программ» от 14.12.2015 № 09-3564 О внеурочной деятельности и реализации дополнительных общеобразовательных программ. Методические рекомендации по организации внеурочной деятельности и реализации дополнительных общеобразовательных программ;
	• учебного плана общеобразовательной организации;
	• авторских учебно-методических материалов по робототехнике. Новизна программы заключается в занимательной форме знакомства обучающихся с основами робототехники, программирования. Во время занятий обучающиеся научатся проектировать, создавать и программировать роботов. Командная работа над практическими заданиями способствует глубокому изучению составляющих современных роботов, а визуальная программная среда позволит легко и эффективно изучить алгоритмизацию и программирование. Избегая сложных математических формул, на практике, через эксперимент, обучающиеся постигают физику процессов, происходящих в роботах.
Цель и задачи про- граммы	Цель: развитие основ информационной компетентности личности, алгоритмизации и программирования с использованием образовательного робототехнического конструктора, и средств информационных технологий для практического применения в решении технических задач; создание условий для раскрытия способностей к техническому творчеству; Задачи:
	Обучающие: - раскрыть сущность и содержание творчества в области робототехники; - создать условия для овладения основным понятийным аппаратом сфер, связанных с производством и робототехникой;-познакомить с современными этапами модернизации технического развития;-изучить приемы сборки механизмов;-сформировать представление о робототехнике как профессии, играющей специфическую роль в жизни общества; - ознакомить с комплексом базовых технологий, применяемых при создании роботов;- обеспечить решение ряда кибернетических задач, результатом каждой из которых будет работающий механизм или робот с автономным управлением.
	Развивающие: -развивать умение свободно владеть навыками проектирования механизмов; - развивать инженерное мышление, навыки конструирования, программирования и эффективного использования кибернетических систем; - вырабатывать мелкую моторику рук, внимательность, аккуратность и изобретательность; - формировать креативное мышление, и пространственное воображение; - повышать мотивацию к изобретательству и созданию собственных роботизированных систем

	<u>Воспитывающие:</u> - ориентировать на ценность получения качественного законченного результата; -формировать коммуникативные компетентности; - воспитывать позитивное отношение к
	работе в командевоспитывать общую информационную культуру.
Отличительные осо-	Данная программа составлена на основе обобщения собственного опыта работы в данном
бенности программы	направлении. Особенность программы в том, что осуществляется: междисциплинарная интегра-
от уже существую-	ция, содействующая становлению целостного мировоззрения; обучение через опыт и сотрудни-
щих	чество; интерактивность (работа в малых группах, имитационное моделирование).
Связи предмета с	Содержание программы связано с уроками разных дисциплин общеобразовательной про-
предметами учебного	граммы: информатикой и ИКТ, математикой, физикой, химией, биологией.
плана	
Возраст детей	10-16 лет
Сроки, продолжи-	Срок реализации программы – 4 года. Всего – 272 час. Программа рассчитана на четыре уровня
тельность реализа-	обучения. Учебный материал скомпонован по принципу «от простого» (на первом году обуче-
ции программы	ния) к сложному (на следующих уровнях). Преемственность тем позволяет выстроить необходи-
	мую базу, на основе которой обучающиеся имеют возможность решать технические задачи и
	принимать участие в конкурсах и соревнованиях различного уровня. Таким образом, реализуется
	принцип индивидуального подхода на основе дифференцированных заданий.
Этапы реализации	На первом уровне учащиеся знакомятся с основами конструирования и программирования робо-
программы	тов, создают простейшие конструкции и учатся решать базовые инженерные задачи. Второй уро-
	вень рассчитан на изучение механики движения на более высоком уровне сложности. Обучаю-
	щие получат представление о способах передвижения роботов, научатся собирать и программи-
	ровать колесных, гусеничных, шагающих роботов. На третьем уровне обучения ребята познако-
	мятся с алгоритмическими основами программирования: работой с фильтрами, ТАУ
	При спиральном варианте освоения ребенком программы, содержание практической деятельно-
	сти распределяется по этапам: 1 год - этап изготовления роботов простейшего уровня (ознакоми-
	тельный уровень). Изготовление простейших роботов по образцу под руководством педагога; 2
	год - этап изготовления роботов средней сложности (репродуктивный уровень). Изготовление
	роботов по схеме с высокой степенью самостоятельности; 3 год - этап изготовления роботов
Φ	сложного уровня (творческий уровень). Изготовление роботов по собственному замыслу.
Форма занятия	Учебные занятия
Режим занятий	Занятия проводятся 1 раз в неделю по 2 учебных часа (2 часа в неделю)
Ожидаемые результаты и способы их	Данная программа обеспечивает формирование личностных, метапредметных и предметных результатов.
проверки	зультатов. Пичностные результаты: получение социального опыта участия в индивидуальных и команд-
проверки	ных состязаниях; поиск методов и востребованных навыков для продуктивного участия в ко-
	мандной работе; оценка ценности взаимовыручки, поддержания доброжелательной обстановки
	в коллективе; использование навыков критического мышления в процессе работы над проектом,
	отладки и публичном представлении созданных роботов; укрепление и усовершенствование в
	себе чувства самоконтроля и ответственности за вверенные ценности; развитие внимательного и
	предупредительного отношения к окружающим людям и оборудованию в процессе работы.
	Предметные результаты: представление о роли и значении робототехники в жизни; понимание
	смысла принципов построения робототехнических систем и умения объяснять их значение; вла-
	дение основными терминами робототехники и умения использовать их при проектировании и
	конструировании робототехнических систем; освоение основных принципов и этапов разра-
	ботки проектов и умение самостоятельно и/или с помощью учителя создавать проекты; освоение
	принципов работы механических узлов и понимание назначения и принципов работы датчиков
	различного типа; умение выполнить алгоритмическое описание действий применительно к ре-
	шаемым задачам; умение использовать визуальный язык для программирования простых робо-
	тотехнических систем; умения отлаживать созданных роботов самостоятельно и/или с помощью
	преподавателя.
	Метапредметные результаты: умение находить практическое применение и связь теоретиче-
	ских знаний, полученных в рамках школьной программы; получение практических навыков пла-
	нирования своей краткосрочной и долгосрочной деятельности; выбор стиля работы с ориента-
	цией на достижение запланированных результатов; использование творческих навыков и эффек-
	тивных приемов для решения простых технических задач; использование на практике знаний об
	устройствах механизмов и умение составлять алгоритмы решения различных задач; использова-
Φ	ние полученных навыков работы различным инструментом в учебной и повседневной жизни.
Формы подведения	- защита проектов, конкурсы различного уровня. Для получения сертификата об освоенных уме-
итогов реализации	ниях по программе обучающимся необходимо иметь проекты по робототехнике, созданные са-
программы	мостоятельно и значимые результаты выступлений на конкурсах областного и регионального
	2. Тематический план

2. Тематический план

№	Темы Кол-во часов Из них			
			теоретич	практич
1 год обучения				
1	Введение в робототехнику	4	2	2
2	Основы конструирования	8	2	6

3	Программирование и робототехника	10	4	6
4	Решение инженерных задач	22		22
5	Состязания роботов	24		24
	Итого:	68	8	60
	2 год обучения			
1	«Органы чувств» робота	12	2	10
2	Механические передачи	10	2	8
3	Моторы для роботов	8	2	6
4	Бионика	10		10
5	Системы передвижения роботов	28		28
	Итого:	68	6	62
	3 год обучения			
1	Фильтрация данных	14	4	10
2	Основные понятия теории автоматического управления (ТАУ)	28	4	24
3	Манипуляционные системы	18		18
4	Экстремальная робототехника	6		6
	Итого:	68	8	60
	4 год обучения			
1	3D-моделирование	14	2	12
2	Конструирование модели. Техническое задание	20	2	18
3	Коррекция модели и сборка	10		10
4	Программирование модели	8		8
5	Оформление инженерной книги	8		8
6	Защита проекта	8		8
	Итого:	68	4	64

3.Содержание дополнительной образовательной программы

N₂	Тема	ржание дополнительной образовательной программы Содержание
312	1 CMa	1 год обучения
1	Введение в робототех-	Робототехника как наука. Понятие робота. Виды роботов. Области применения ро-
•	нику	ботов. Образовательный робототехнический конструктор.
2	Основы конструирования	Понятие детали. Сборка деталей. Конструкция. Механизм. Простые механизмы.
1	основы конструпрования	Пневматика. Гидравлика
3	Программирование и ро-	Основы языка программирования. Базовые алгоритмические конструкции. Парал-
	бототехника	лельное программирование. Отладка. Элементы теории автоматического управле-
		ния. Регуляторы. Релейный и пропорциональный регуляторы. Комбинирование ал-
		горитмов движения робота. Одометрия.
4	Решение инженерных за-	Декомпозиция. Элементы теории решения изобретательских задач.
5	дач Состязания роботов	Анализ положения конкурса. Составление технического задания по созданию робо-
3	Состязания росотов	тотехнической конструкции. Определение оптимальной стратегии поведения ро-
		бота. Конструирование модели робота. Программирование робота. Оптимизация
		механизмов робота и алгоритмов действий.
		2 год обучения
1	«Органы чувств» робота	Физические основы принципов работы робототехнических датчиков:
-	weprandi 192012# peccia	- датчик касания;- ультразвуковой датчик расстояния;- гироскопический датчик;-
		датчик цвета.
2	Механические передачи	Виды механических передач. Передаточное отношение. Тяговая сила. Коробка пе-
	1	редач. Редуктор.
3	Моторы для роботов	Краткие сведения о сервомоторах и тахометрах. Назначение, основные функции. Со-
		став сервопривода.Принципы работы тахометра. Коллекторные и бесколлекторные
		моторы. Преимущества, недостатки и принципы работы.
4	Бионика	Предмет изучения. Применение знаний бионики. Характеристика частей бионики.
		Использование знаний из биологии в технических системах.
5	Системы передвижения	Потребности мобильных роботов. Типы мобильности. Колесные системы передви-
	роботов	жения роботов: автомобильная группа, группа с произвольным независимым пово-
		ротом каждого колеса влево и вправо. Шагающие системы передвижения роботов:
		роботы с двумя, четырьмя и шестью конечностями.
	-	3 год обучения
1	Фильтрация данных	Понятие фильтра. Виды фильтров. Массивы, файлы. Применение фильтров для об-
2	0	работки данных.
2	Основные понятия	Основные понятия о системах управления. Виды систем управления. Замкнутая и
	теории автоматического	разомкнутая. Характеристика групп систем управления. Основные сведения о про-
	управления (ТАУ)	порциональном и интегральном законах. Смысл основных понятий.Суть дифферен-
		циального закона регулирования. Особенности разных видов линейных регулято-

		ров: пропорциональный, интегральный и дифференциальный. Нелинейные регуляторы. Особенности и отличия. Назначение нелинейных регуляторов. Кубические ре-
		гуляторы. Назначение и особенности пропорционально-интегрального регулятора. Настройка ПИД-регулятора.
3	Манипуляционные	Структура и составные элементы промышленного робота. Рабочие органы манипу-
	системы	ляторов. Сенсорные устройства, применяемые в различных технологических опера-
		циях. Геометрические конфигурации роботов: декартовая система координат, ци-
		линдрическая система координат, сферическая система координат.
4	Экстремальная	История развития. Виды экстремальной робототехники: военная, подводная, косми-
	робототехника	ческая. Экстремальная робототехника как перспективное и востребованное направ-
		ление науки и техники.
		4 год обучения
1	3D-моделирование	История моделирования, интерфейс систем автоматизированного проектирования,
		инструменты, формообразующие операции, вспомогательные прямые и плоскости,
		комбинирование операций, создание сборочной модели, создание и коррекция
		сложной модели.
2	Конструирование	Конструирование виртуальной модели, подготовка деталей, элементов конструк-
	модели. ехническое	ции, 3D-моделей деталей в соответствии с выбранной тематикой проекта. 3D-пе-
	задание	чать, прототипирование.
3	Коррекция модели и	Сборка модели, подгонка деталей.
	сборка	
4	Программирование	Выбор среды программирования модели в соответствии с её назначением, функци-
	модели	ональностью и тематикой проекта.
5	Оформление	Описание проекта, распределение обязанностей в группе, вклад каждого участника
	инженерной книги	группы, подготовка и включение чертёжной документации, благодарности, даль-
		нейшее развитие проекта.
6	Защита проекта	Создание описания и представления проектной работы. Алгоритм подготовки вы-
		ступления. Как выбрать содержание и стиль презентации. Создание мультимедий-
		ной презентации проекта. Защита проекта.

4. Методическое обеспечение дополнительной образовательной программы

Концептуальные по-
зиции преподавания.

При проведении занятий по робототехнике используются принципы:

Гуманистические (Достижение поставленных в программе целей осуществляется в процессе реализации личностно-ориентированного подхода к воспитаннику.

Принцип свободы выбора (Реализуется в самостоятельности воспитанника при выборе той или иной темы, ее раскрытия, создания проекта, математической модели и трехмерной модели роботизированного устройства. Он может трактовать тему, исходя из своего понимания и восприятия, при поддержке педагога, по желанию спрашивая совета. Педагог обязательно предлагает несколько возможных вариантов на выбор).

Принцип самовыражения (Предполагает создание условий, способствующих проявлению нравственных, духовных и творческих качеств личности, раскрытию его способностей. Педагог ДО должен вывести обещающегося на результат через показ веера вариантов, в процессе которого демонстрируется разнообразие инженерных приемов, характеристик механизмов и параметров объекта. В результате обучающийся делает свой индивидуальный выбор непосредственно близкий только ему и выходит на следующий виток развития и самовыражения).

Принцип эмоциональной отвывчивости. (Данный принцип предполагает подбор модулей содержания программы, методов организации образовательного процессе с позиций значимости их эмоционального воздействия на воспитанника. Обязательными условиями в этом случае являются раскрытие понятия механики, программирования, сложности и многозначности устройств окружающего мира, явлений, влияющих на работу механизмов, вызывающих как яркие положительные, так и отрицательные переживания. Показ эмоционального своеобразия и индивидуальности каждого человека).

Принцип безграничной веры и возможности воспитанника. (Согласно этому принципу педагог постоянно создаёт ситуацию успеха для каждого ребёнка и поддерживает его, опираясь на индивидуальность ребёнка. Педагог стимулирует способность обучающегося творить со свойственной только ему непосредственностью, манерой).

Принцип наглядности. (Данный принцип требует опоры на зрительное и слуховое восприятие изучаемого материала. Обучение обеспечивается дидактическим, наглядным материалом. Это иллюстрации, схемы, фильмы, видеосюжеты, видеоклипы, радиопрограммы, газетные материалы, выполненные в разных журналистских жанрах и формах, с использованием разнообразных технических приемов и эффектов. Этот принцип реализуется также в следующих формах работы с воспитанниками: экскурсии на инновационные выставки города, лекции специалистов в инженерной области, посещение инновационных производственных площадок).

Принцип доступности. (Данный принцип требует тщательного отбора изучаемого материала согласно возрастным и индивидуальным возможностям воспитанников. Обучение по

программе ведется на доступном для понимания воспитанников уровне, способствует повышению интереса и желания учиться и получать новые знания.) Принцип единства обучения и воспитания. (Процесс обучения основам робототехники требует внимания, сосредоточенности, что дает положительные результаты в области накопления знаний, умений, навыков для дальнейшего развития ребенка и его самовыражения. Программа учит видеть и слышать происходящее вокруг себя, анализировать и систематизировать, делать выводы, отделять субъективное от объективного). Принцип систематичности и последовательности. (В программе предложена такая организация образовательного процесса, при которой одно занятие является логическим продолжением предыдущего, поднимает обучающегося на более высокий уровень, следуя логике «от простого к сложному».) Специфически принципы деятельности: Принцип уподобления (использование деловых игр («инженеры-конструкторы и механики»; «Конструкторское бюро», «главный инженер, инженер, инженер-конструктор» и др.). Данные игры раскрывают специфику основных видов производственной деятельности, чтобы обучающиеся почувствовали себя полноправными конструкторами, инженерами, операторами-программистами, механиками). Принции единства восприятия и созидания (восприятие и запоминание работ инженеров, операторов-программистов в различных сферах производства - постепенное, осмысленное в свете конкретных образовательных задач, расширение образных деталей и понимания ряда инженерной культуры). Принцип связи с жизнью. (Это привлечение личного, эмоционального, визуального и бытового опыта детей. Использование методов коллективной, индивидуальной поисковой деятельности. Демонстрация работ выставках, а также на сайте училища, посвященном робототехнике и на проекционных экранах в здании училища - для создания настроения и ощущения ценности своего труда). Принцип единства формы и содержания. (Обязательная постановка эмоционально-отношенческих задач в любой практической работе (радость - грусть, добрый - злой ...). Использование игровых методов на занятиях нужны для проживания содержания темы). Основные методы ра-Словесный метод. Наглядный метод. Метод самостоятельной работы. Методика мастерских боты Оценка знаний, уме-Диагностические методики отбираются в соответствии с возрастными и психологическими ний и навыков обучаособенностями воспитанников, особенностями диагностируемого аспекта деятельности. Осющихся новные формы и методы диагностики, контроля полученных знаний: съемка и монтаж видеосюжетов, видеороликов, видеофильмов, съемка мероприятий на темы, связанные с культурными традициями, проверка знаний путем стартовых и итоговых диагностик. Стартовая диагностика: проводится на первом занятии. В результате определяются знания по технике безопасности, интересы ребенка, его ожиданиях, уровень психологического комфорта и степени тревожности Текущий контроль: проводится на каждом занятии. Ведется совместно с педагогом обсуждение работы на данном этапе. Итоговая диагностика: проводится в конце года, с целью, определения уровня освоения полученных знаний содержания программы, уровня достижения ожидаемых результатов. Формы подведения итогов реализации программы - соревнования Дидактический мате-Лего-конструкторы, таблицы, видеозаписи робототехнических устройств. риал Техническое оснащеконструкторы LegoMindstorms и дополнения, пенопласт и инструмент для работы с пенопластом, роботодром.платы для программирования – Arduino,. ние занятий

5. Список литературы

- 1. Дженжер В.О. Введение в программирование LEGO-роботов на языке NXT-G. Учебное пособие для студентов и школьников: Учебное пособие / В.О. Дженжер, Л.В. Денисова М.: Национальный открытый университет «ИН-ТУИТ», 2014. 87 с., ил. (Серия «Лицей информационных технологий»).
- 2. *Йошихито Исогава* Книга идей LEGO MINDSTORMS EV3. 181 удивительный механизм и устройство. ЭКСМО
- 3. Дж. Бейктал Конструируем роботов на Arduino. Первые шаги / Дж. Бейктал. М.: Лаборатория знаний, 2016. 320 с.
- 4. *Рыжая Е.И.* Конструируем роботов на LEGO® MINDSTORMS® Education EV3. Крутое пике / *Е.И. Рыжая*, *В.В. Удалов*, *В.В. Тарапата В.В.*. М.: Лаборатория знаний, 2017. 96с.
- 5. $Caфули B.\Gamma$. Конструируем роботов на LEGO® MINDSTORMS® Education EV3. Посторонним вход воспрещен! / $Caфули B.\Gamma$., Дорожкина $H.\Gamma$.. M.: Лаборатория знаний, 2016. 32 с.
- 6. Стерхова M.A. Конструируем роботов на LEGO® MINDSTORMS® Education EV3. Секрет ткацкого станка / Стерхова M.A..-M.: Лаборатория знаний, 2016. 48 с.
- 7. *Тарапата В.В.* Конструируем роботов на LEGO® MINDSTORMS® Education EV3. Тайный код Сэмюэла Морзе / *Тарапата В.В.*. М.: Лаборатория знаний, 2016. 48 с.
- 8. *Зайцева Н.Н.* Конструируем роботов на LEGO® MINDSTORMS® Education EV3. Человек-всему мера? / *Н.Н. Зай-цева.* М.: Лаборатория знаний, 2017. 32 с.

- 9. Конструируем роботов на ScratchDuino. Первые шаги / Винницкий Ю.А., Поляков К.Ю. М.: Лаборатория знаний, 2017.-120 с.
- 10. Технология. Робототехника. 5 класс: учебное пособие / \mathcal{I} . Γ . $\mathit{Konocos}$. БИНОМ. Лаборатория знаний, 2017
- 11. Технология. Робототехника. 6 класс: учебное пособие / Д.Г. Копосов. БИНОМ. Лаборатория знаний, 2017
- 12. Филиппов С.А. Уроки робототехники. Конструкция. Движение. Управление. М.: Лаборатория знаний, 2017
- 13. Филиппов С.А. Робототехника для детей и родителей. / С.А.Филиппов. СПб: Наука, 2010.